



**DESARROLLO DE UN  
APLICATIVO DE REALIDAD  
AUMENTADA PARA MEJORAR  
EL DESPLAZAMIENTO EN  
ESPACIOS DESCONOCIDOS**

Universidad Autónoma de Bucaramanga

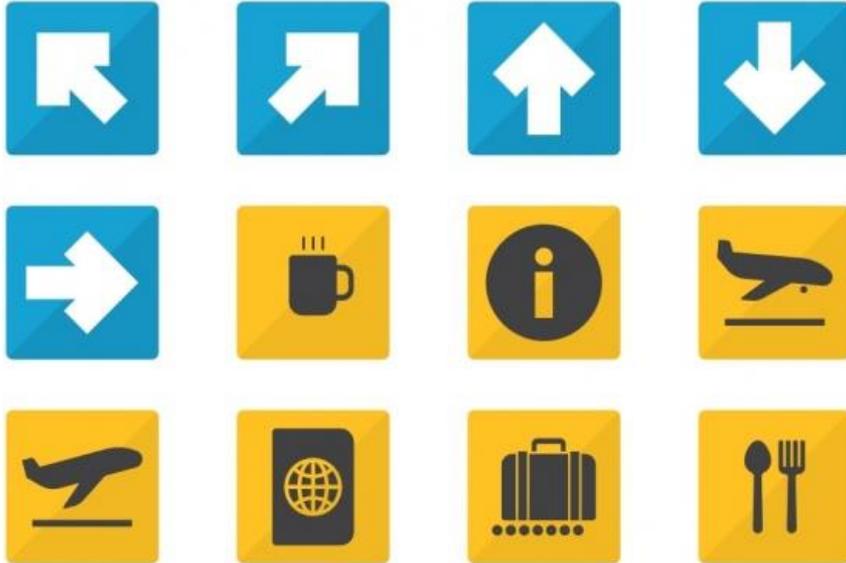
Nicolás Ramírez Ortega

U00096437

Rene Lobo Quintero



# Planteamiento del problema



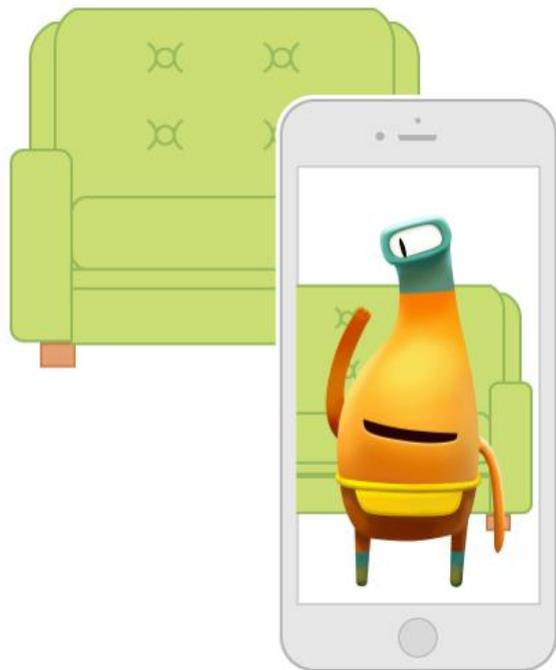
# Objetivo General

Desarrollar un aplicativo que facilite el desplazamiento en ambientes desconocidos por medio de realidad aumentada y tecnologías de localización en interiores.

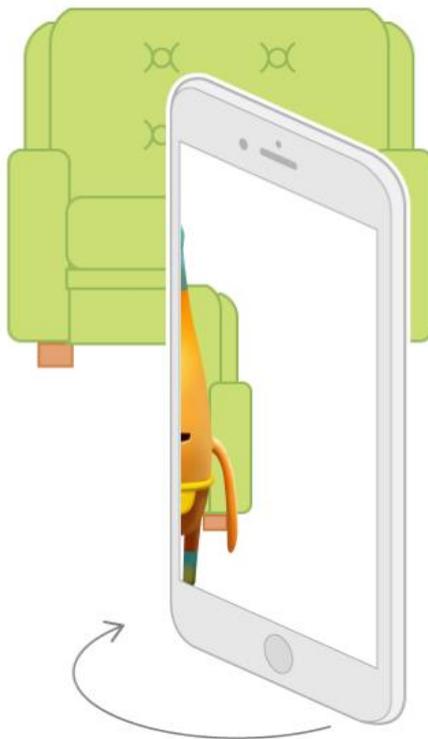
# Objetivo 1

\*Categorizar las diferentes tecnologías existentes seleccionando la más idónea para el proyecto .

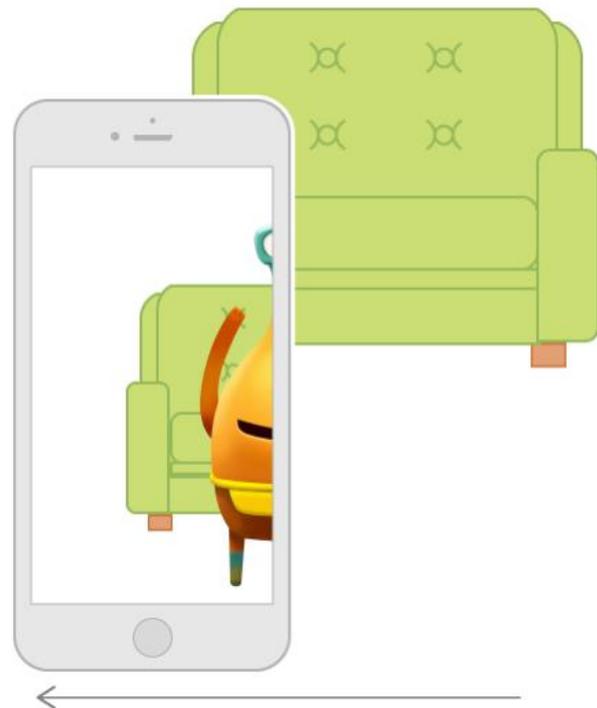
# resultado 1



Device rotation



Device position

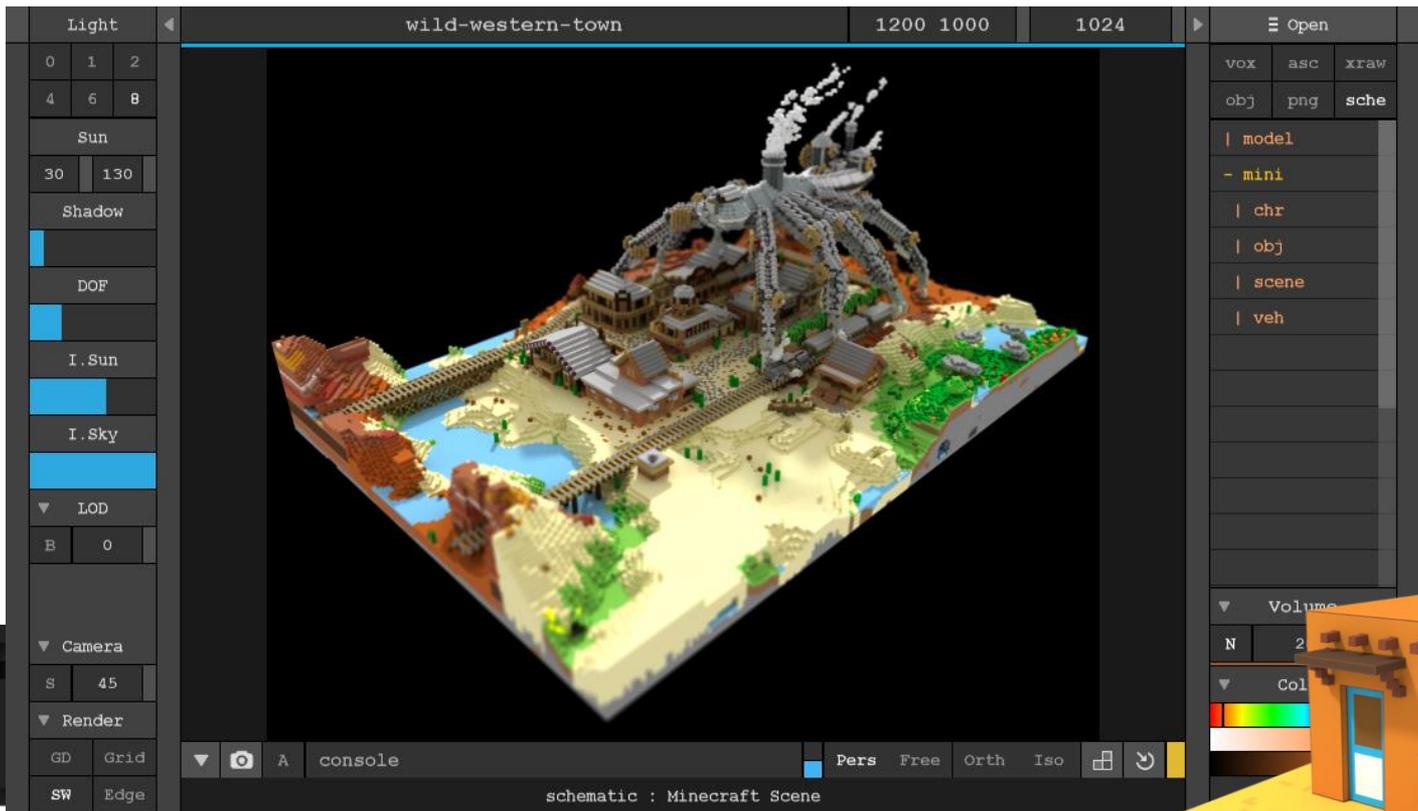




<b>Nombre</b>	<b>Año</b>	<b>Documentación</b>	<b>Tecnología</b>	<b>SDK</b>	<b>SDK accesible</b>
<b>Wifarer</b>	2010	-	Mobile Centric Bluetooth LE/ iBeacon	√	X
<b>Infsoft</b>	2015	√	Beacon	√	X
<b>IndoorAtlas</b>	2015	√	Magnetic Fields	√	√
<b>Estimote</b>	2012	√	iBeacon	√	X
<b>Senionlab</b>	2015	-	SenionBeacons	√	X

# SketchUp





# Objetivo 2

\*Establecer los requerimientos funcionales y no funcionales del aplicativo

# resultado 2

## Requerimientos Funcionales

Identificar marcadores

Mostrar modelos e información adicional

Mostrar el plano del lugar

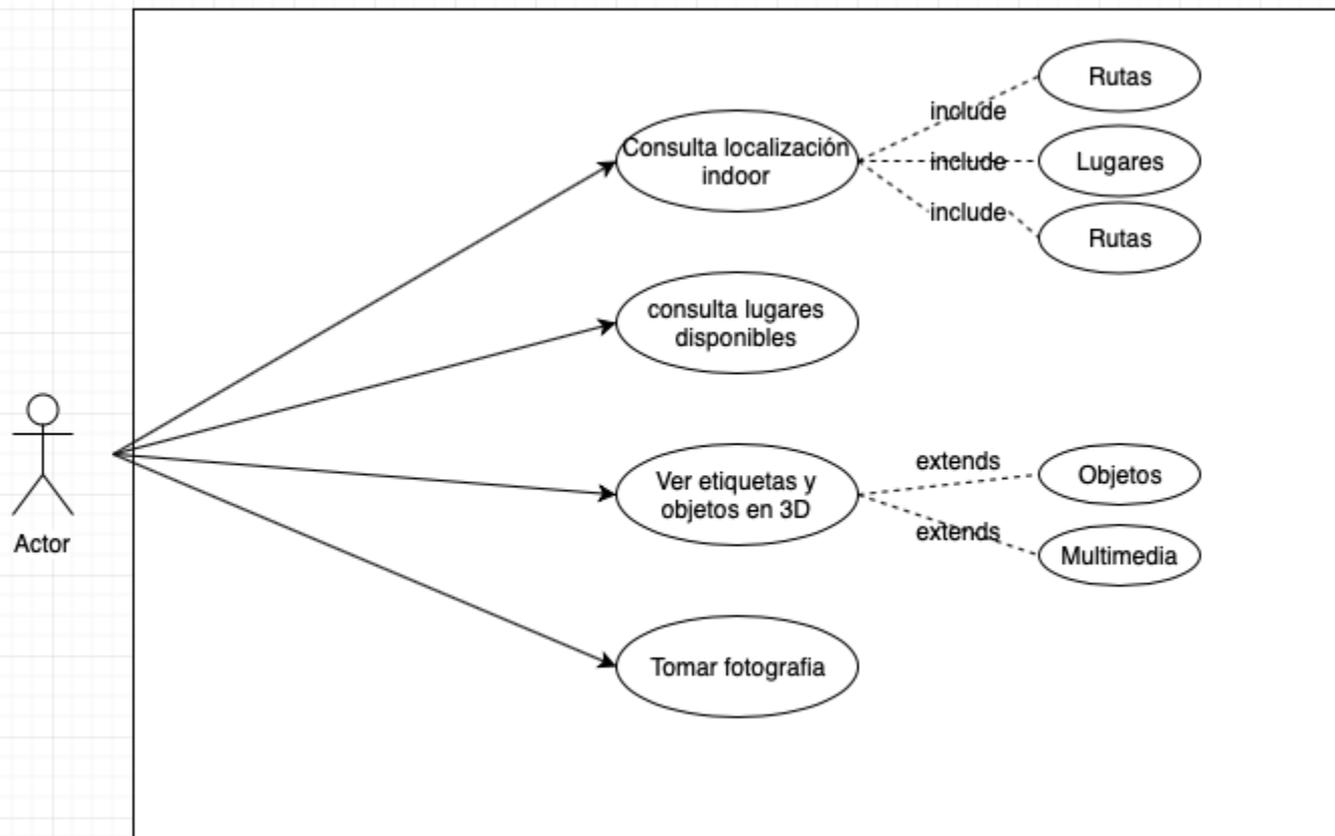
Guardar fotografía en memoria.

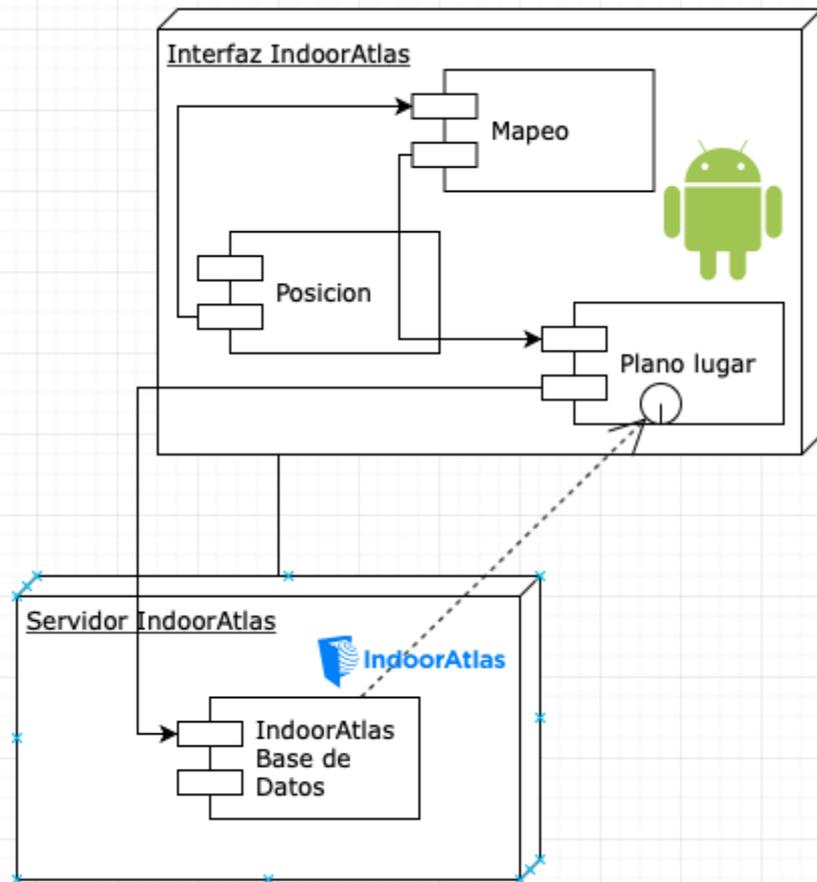
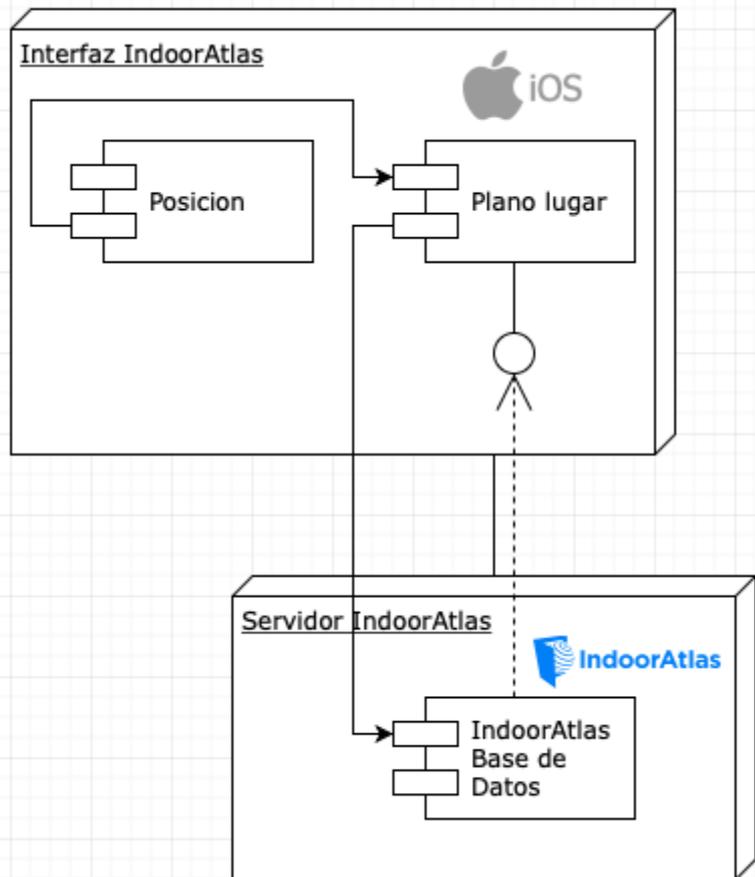
Mostrar ubicación del usuario

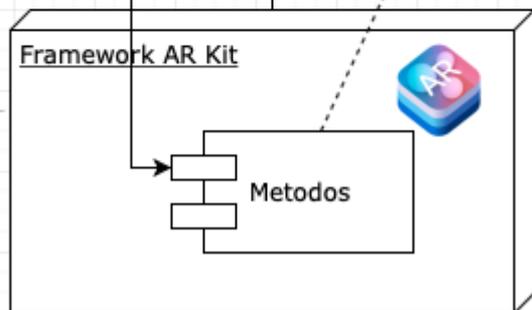
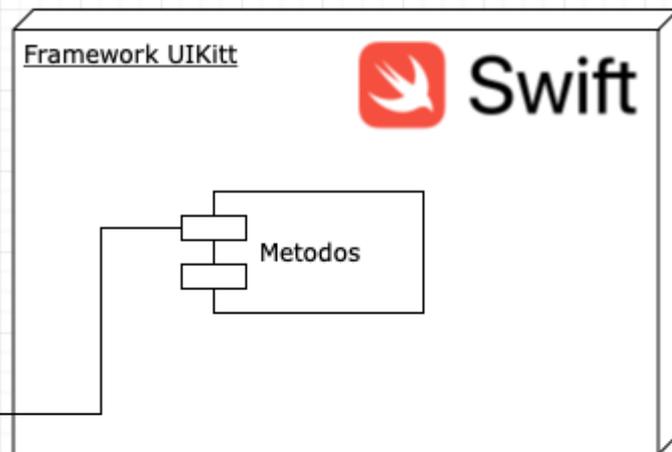
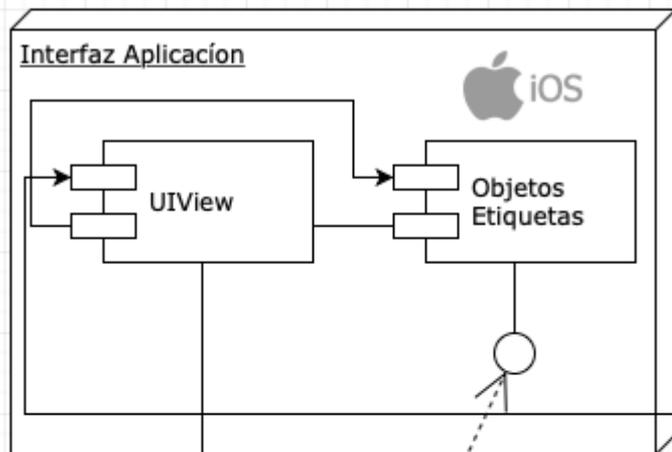
## Requerimientos No Funcionales

Interfaz intuitiva

Obturador fotográfico



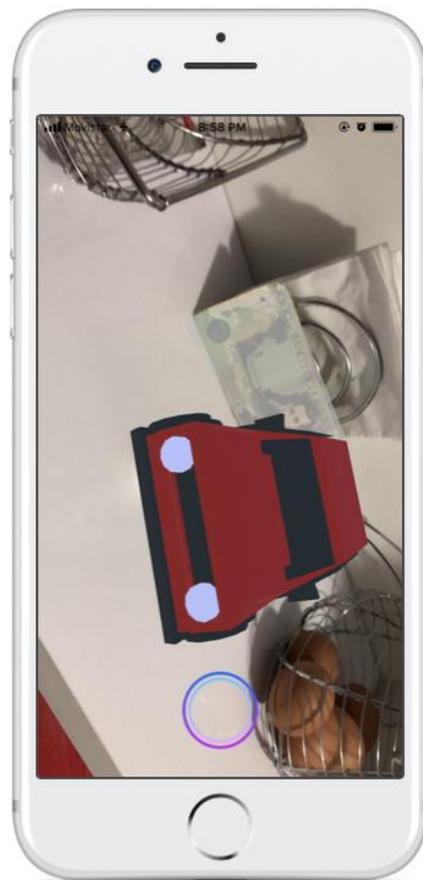
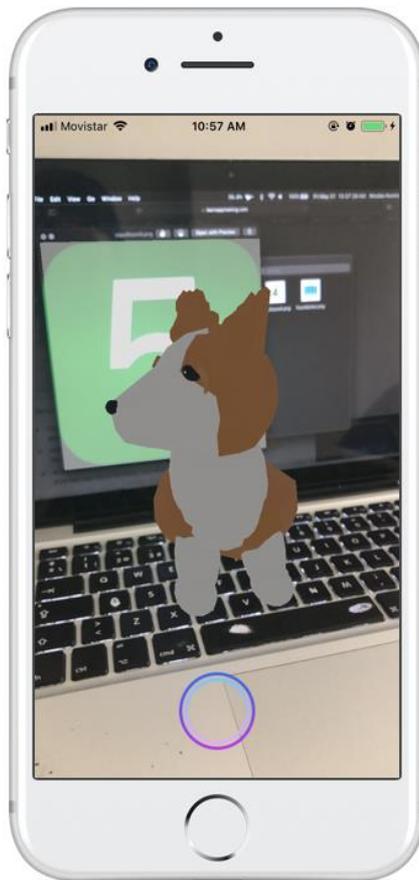
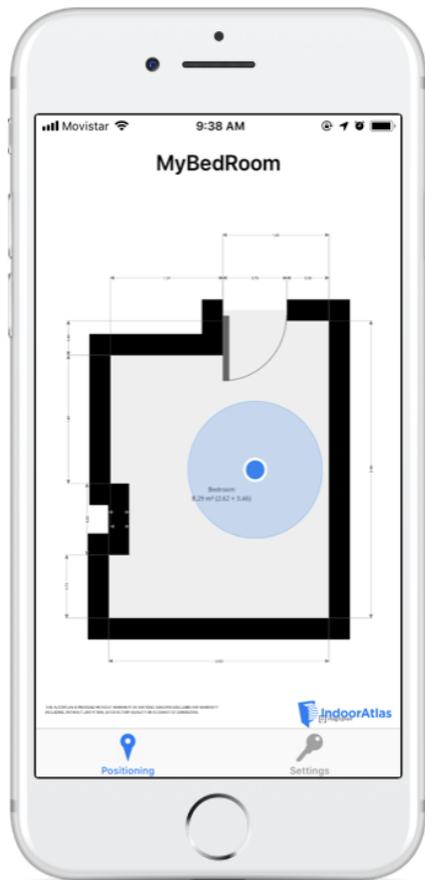




# Objetivo 3

\*Diseñar la experiencia de usuario teniendo en cuenta criterios de accesibilidad

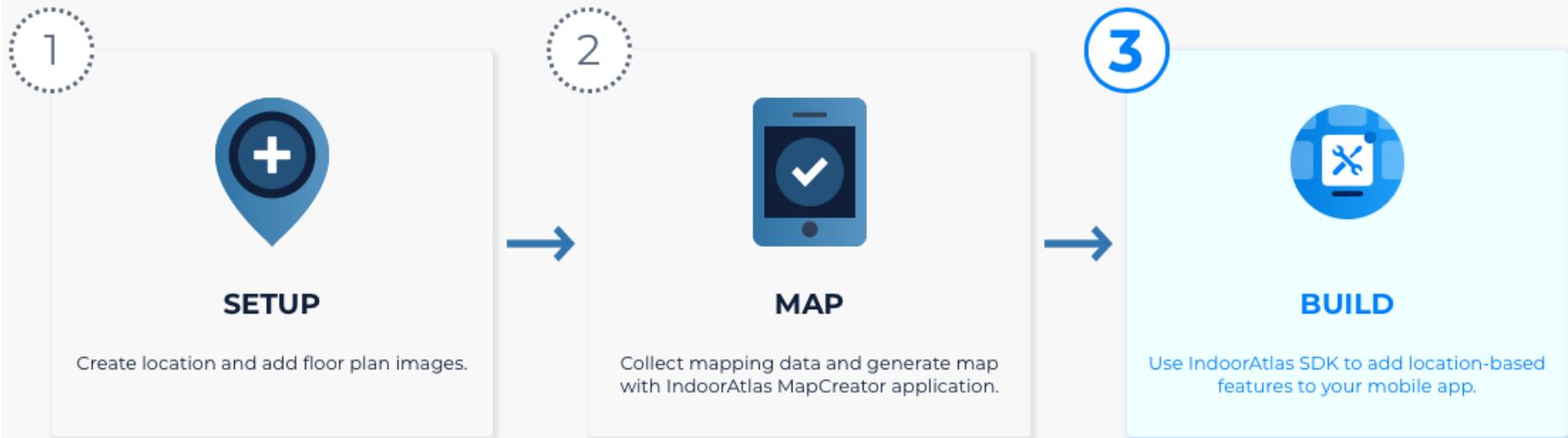
# resultado 3

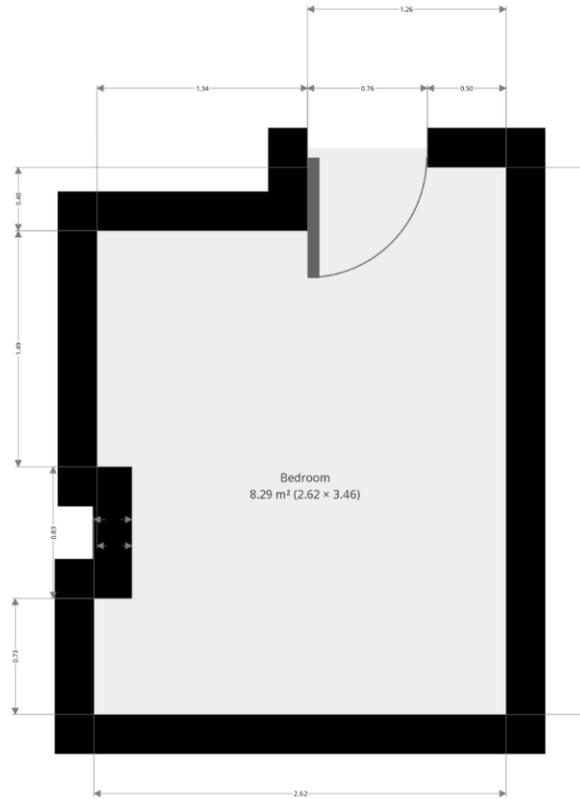


# Objetivo 4

\*Desarrollar el aplicativo utilizando los diseños realizados previamente

# resultado 4





THIS FLOORPLAN IS PROVIDED WITHOUT WARRANTY OF ANY KIND. SENEPIA DISCLAIMS ANY WARRANTY INCLUDING, WITHOUT LIMITATION, SATISFACTORY QUALITY OR ACCURACY OF DIMENSIONS.

*Floor plans* are used to link mapping data collected in a location, to the world map. Floor plan images are given floor numbers and aligned to the world map to enable seamless indoor positioning in the location.

### Floor plan information

Name \*

E.g. "IndoorAtlas Office, First Floor"

Floor number \*

Use actual floor numbers, for example the same numbering used in the elevator.

Altitude

meters ?

Optional: Approximate altitude relative to the ground floor level.

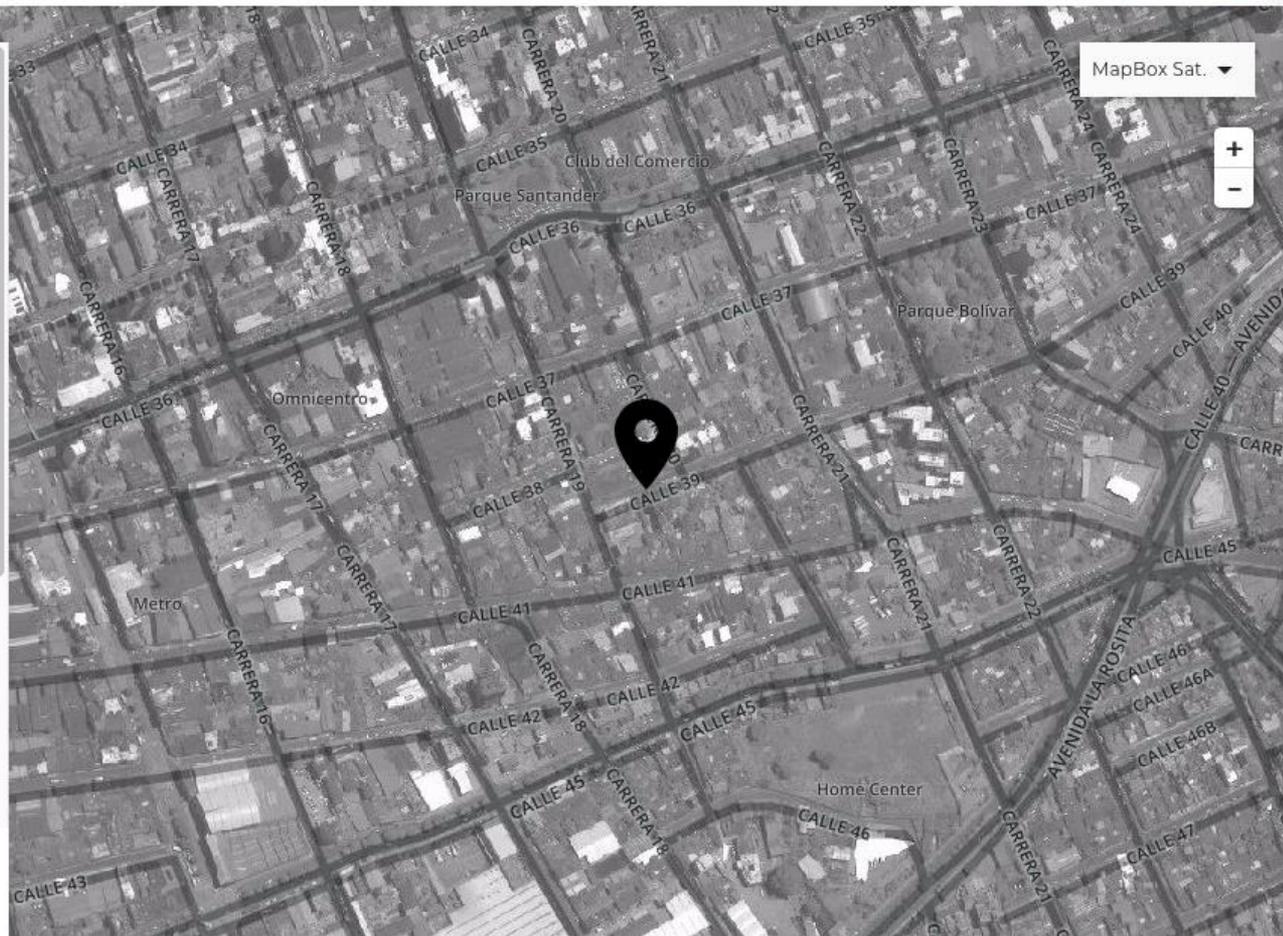
Floor plan image ?

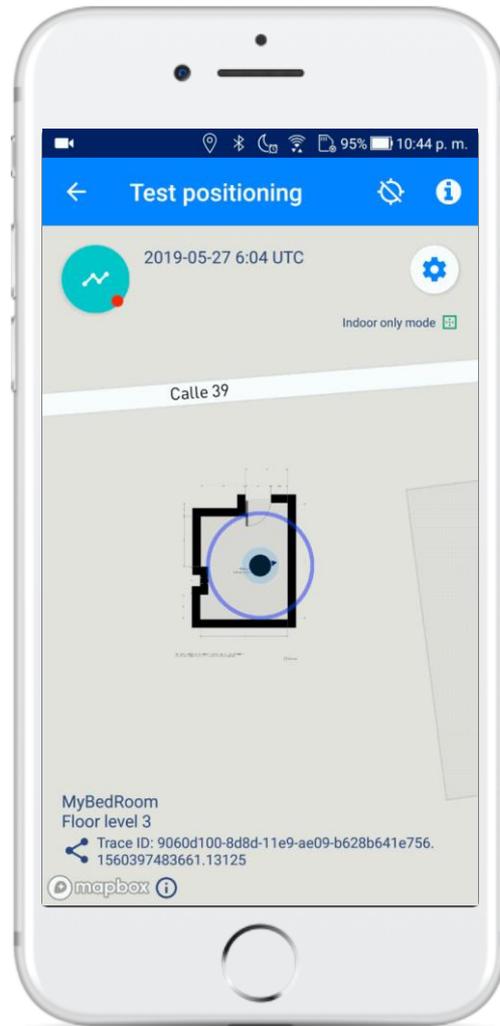
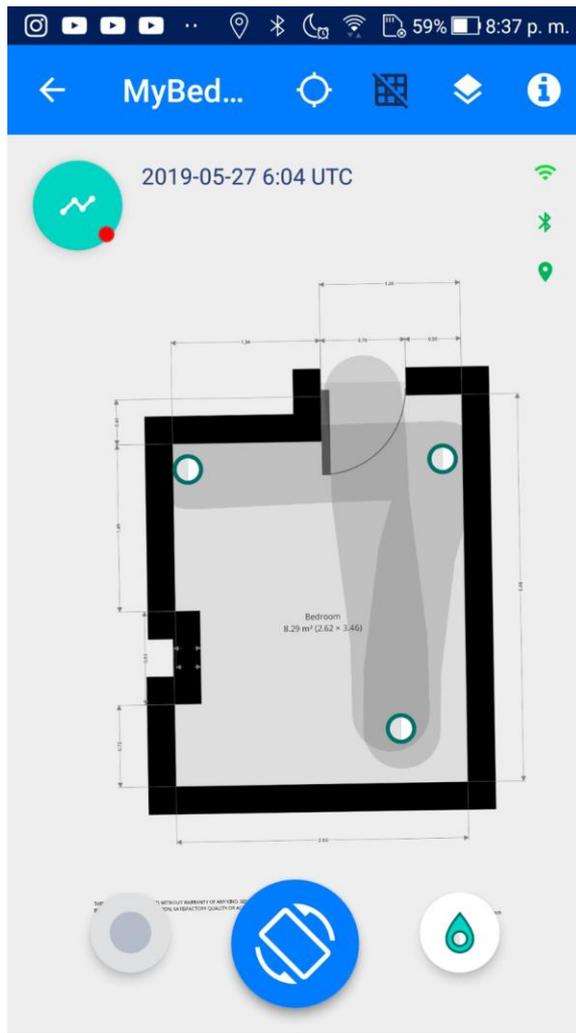
-----

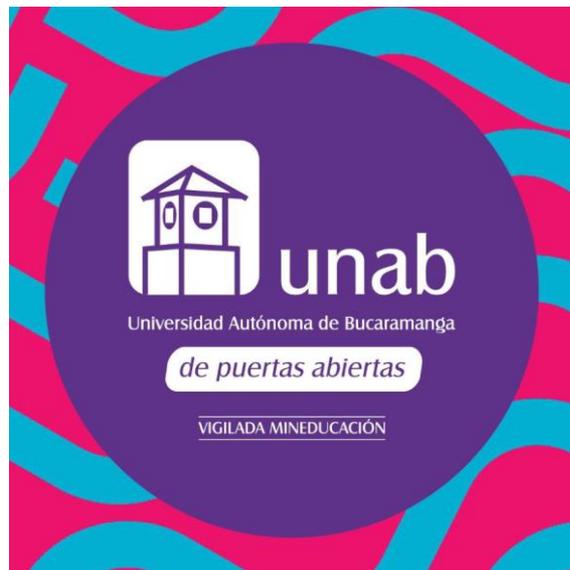
Cancel

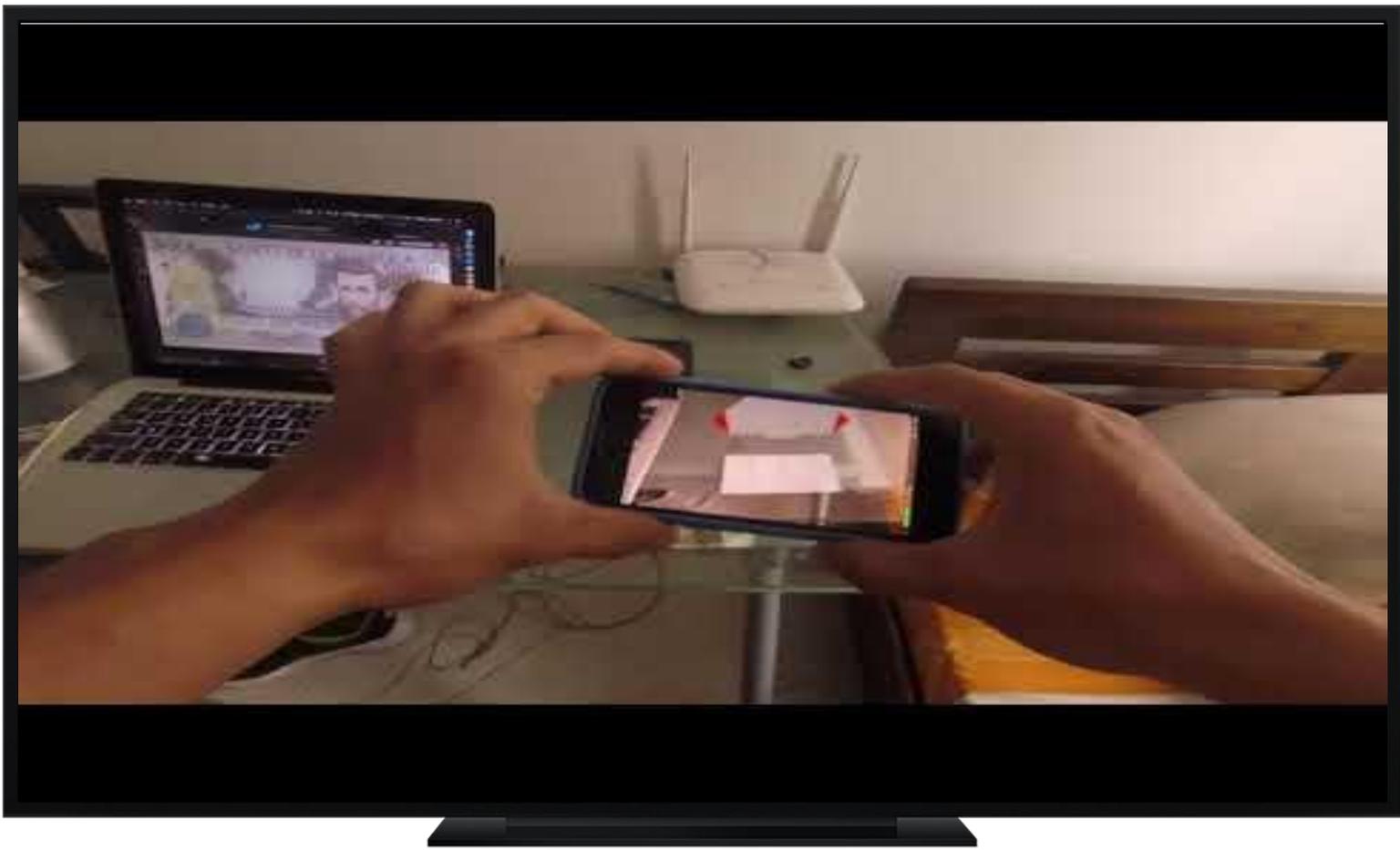


Next

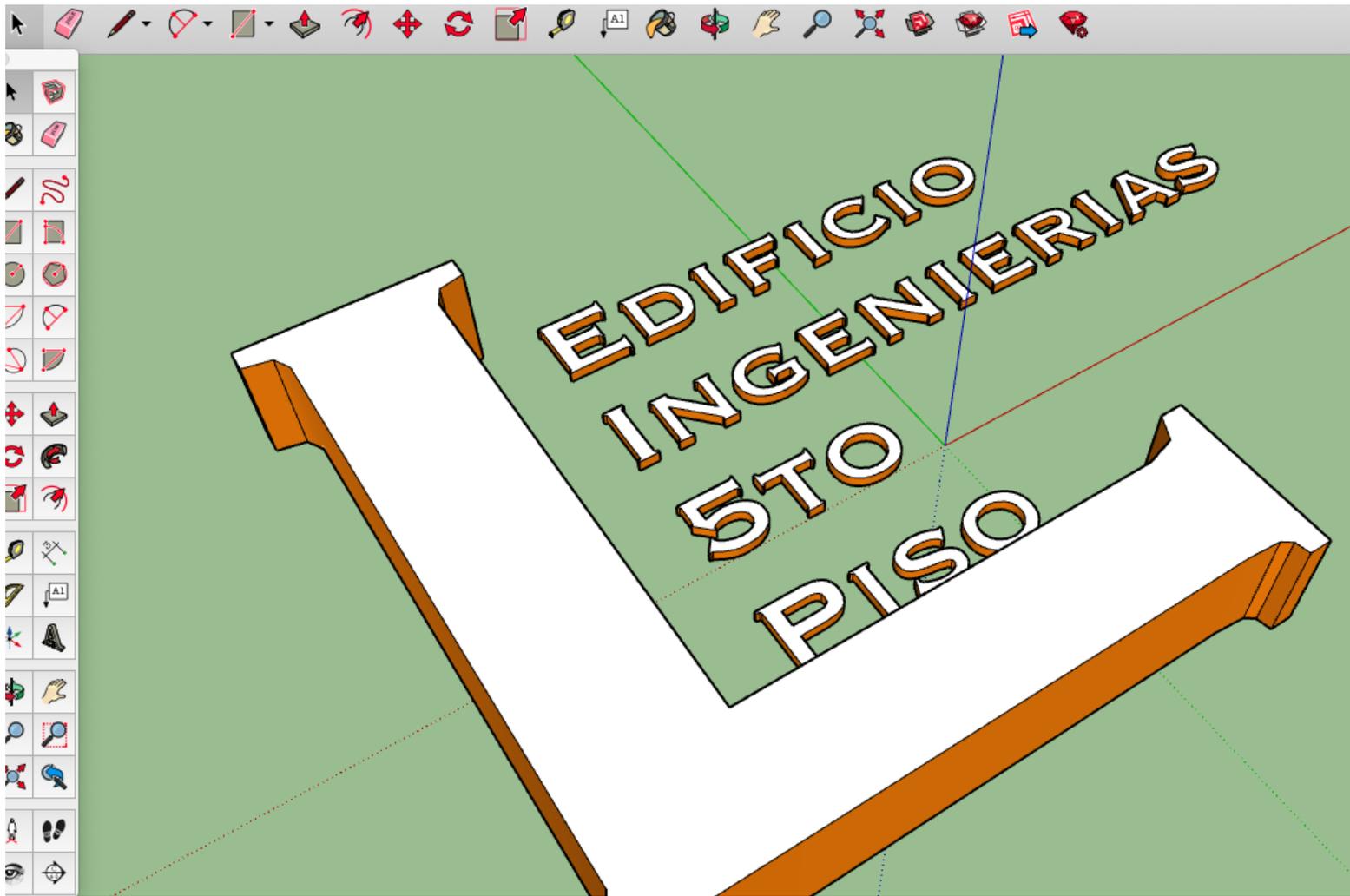




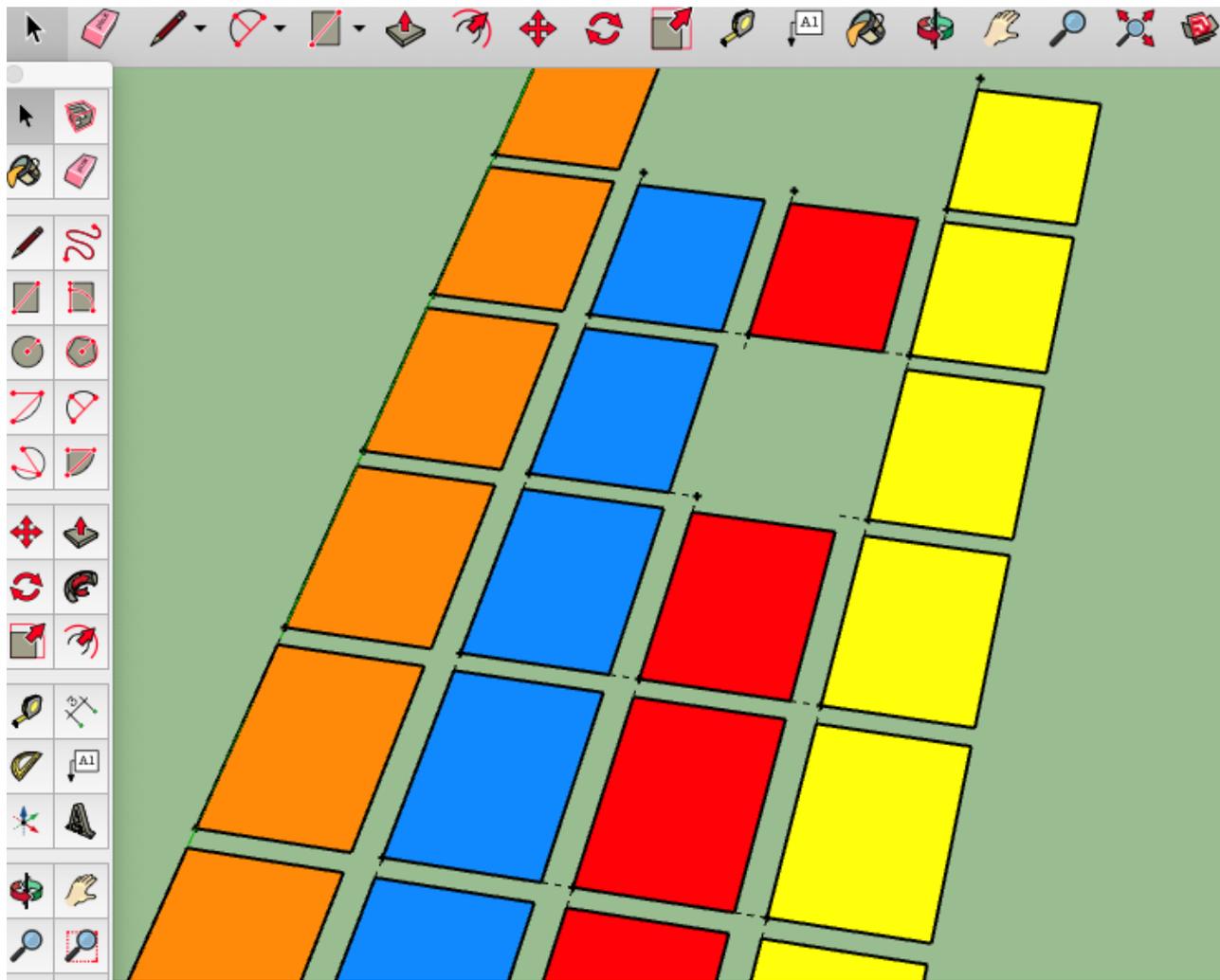








EDIFICIO  
INGENIERIAS  
5TO  
PISO



# EDIFICIO INGENIERIAS 5TO PISO

# SALON I52

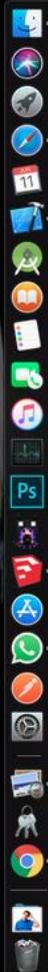
Sistemas Operativos Yamid Gamba 8-9pm	Oficinas 8-9:30pm	Analisis de Algoritmos Ariel Ortiz 6-9pm	Aplicacion Espeta 8-9:30pm	Redes de Computadoras 6-8pm
Programación Operativos Cecilia Espeta 4-6pm	Introducción a la programación 4-6pm	Fundamentos Programación Jose Luis Aguilar 4-6pm	Ingeniería de Software I Aplicacion Espeta 6-8pm	
Optativa Programación Nereida Lobo 2-4pm	Introducción a la programación 4-6pm	Optativa Programación Nereida Lobo 2-4pm		Estructura de Datos Jose Aguilar 2-4pm
Programación Computadores Jose Aguilar 10am-1pm	Introducción a la programación 4-6pm	Comunicación de Datos Jose David Ortiz 10am-1pm	Inteligencia Artificial Carlos Arismendi 11-1pm	Introducción a los Computadores 2-4pm
Ingeniería de Software I Aplicacion Espeta 8-10am	Introducción a la programación 4-6pm	Introducción a la programación 4-6pm	Procesamiento Digital de Señales Manuel Franco 10am-12pm	Teoría de Sistemas Jose Daniel Cabrera 11am-1pm
Redes de Computadores Pilar Herrera 6-8am	Introducción a la programación 4-6pm	Redes de Computadores Pilar Herrera 6-8am	Fuerza y Evaluación de Proyectos Nelson Cerviel 8-10am	
	Introducción a la programación 4-6pm	Redes de Computadores Pilar Herrera 6-8am	Gestión Operativos Cesar Galvis 6-8am	Sistemas Operativos Yamid Gamba 6-8pm
				Ingeniería de Computadores Alejandra Rojas 6-8am

Scene graph  
Mesh1\_



```
82 private func handleFoundImage(_ imageAnchor: ARImageAnchor, _ node:
83     SCNNode) {
84     let name = imageAnchor.referenceImage.name!
85
86     switch name {
87     case "5000":
88
89         let plane = SCNPlane(width:
90             imageAnchor.referenceImage.physicalSize.width, height:
91             imageAnchor.referenceImage.physicalSize.height)
92
93         plane.firstMaterial?.diffuse.contents = UIColor(white: 1,
94             alpha: 0.8)
95
96         let planeNode = SCNNode(geometry: plane)
97         planeNode.eulerAngles.x = -.pi / 2
98
99         let floorScn = SCNScene(named:
100             "art.scnassets/5floor/model.scn")!
101         let floorNode = floorScn.rootNode.childNodes.first!
102         floorNode.position = SCNVector3Zero
103         floorNode.position.z = 0.05
104
105         planeNode.addChildNode(floorNode)
106         node.addChildNode(planeNode)
107
108     case "classRoom5":
```

+ - ⚙️ 🔍 📄 📄 Perspective ▶️ 🔍 📄 📄





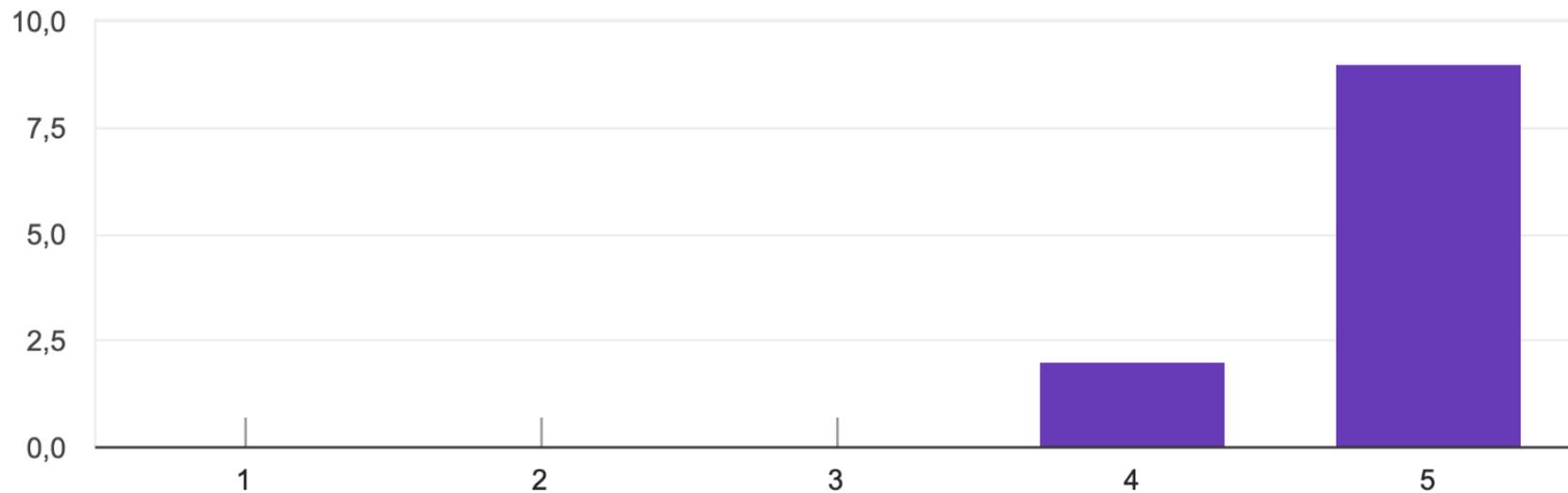
# Objetivo 5

\*Realizar pruebas de usuario y funcionalidad

# Usabilidad

¿Considera fácil de usar la interfaz del aplicativo?

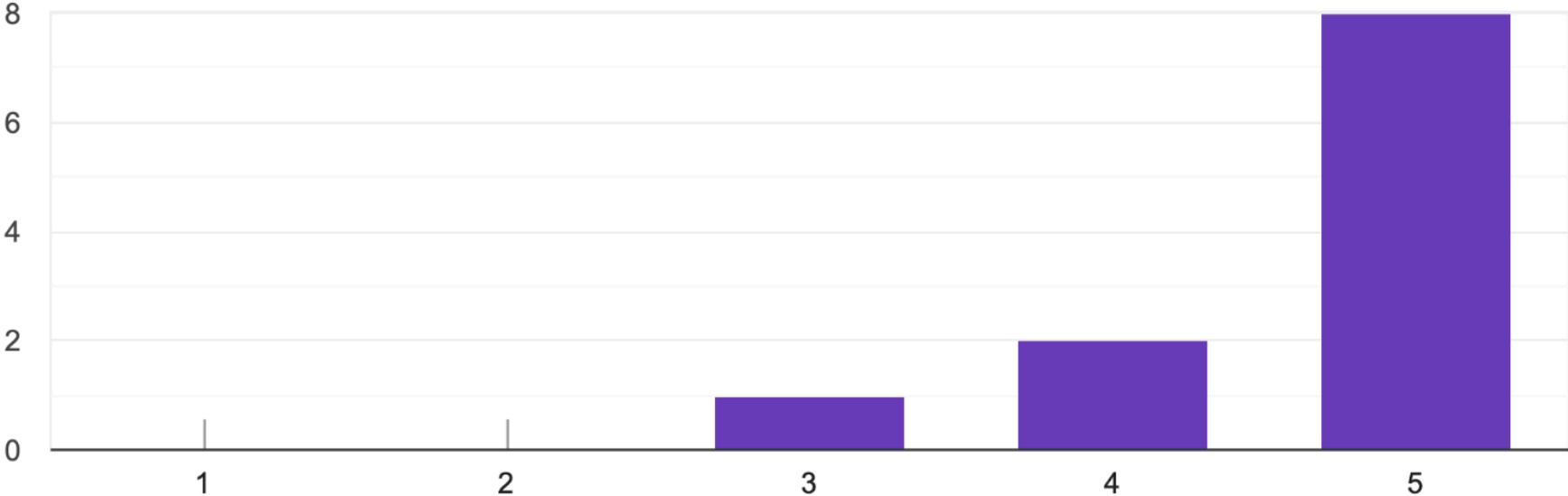
11 respuestas



# Utilidad

¿Considera util una aplicación de este tipo?

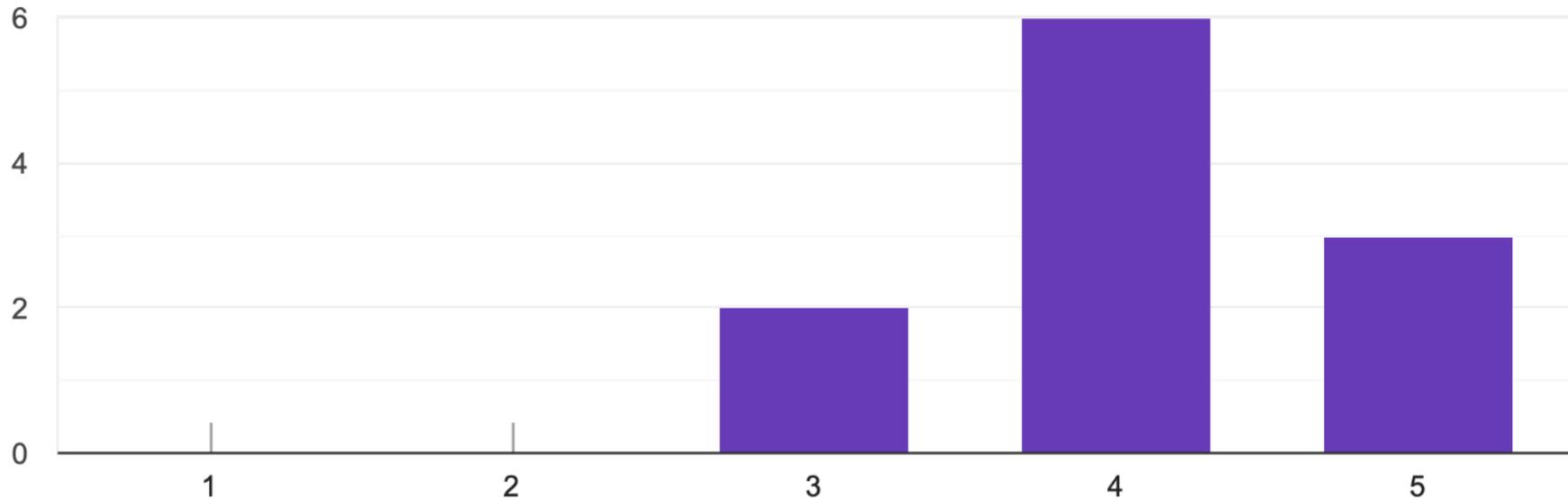
11 respuestas



# Atractivo

¿Considera que los modelos dentro de la aplicación son atractivos?

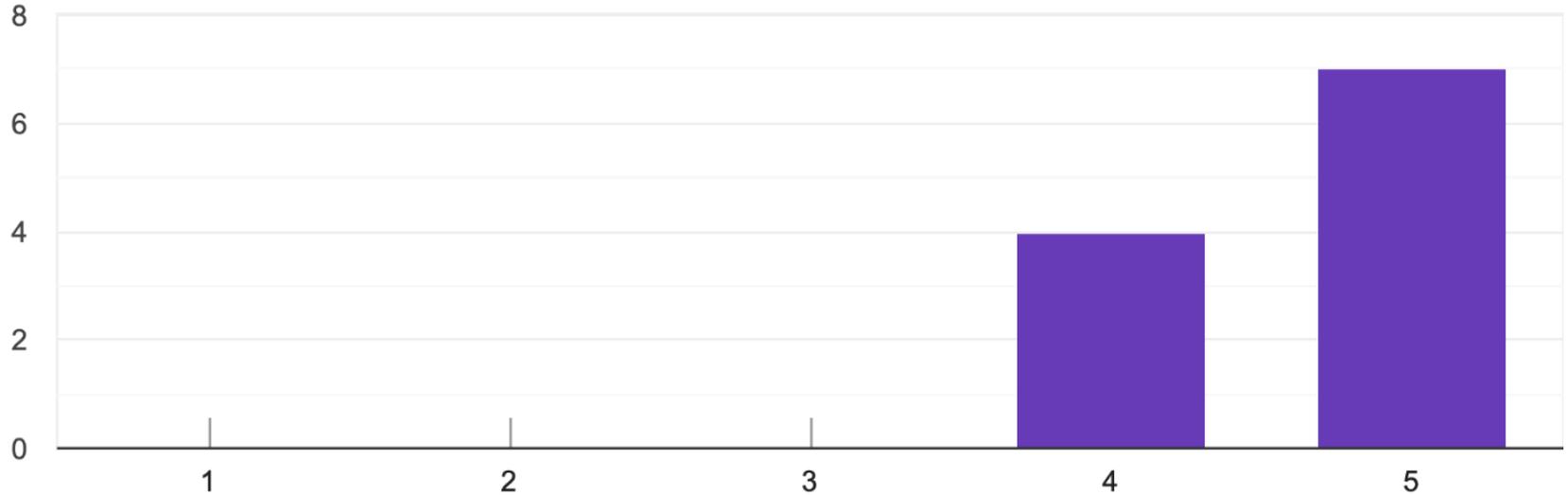
11 respuestas



# Disposición a la tecnología

¿Si un espacio esta preparado para esta tecnología, que tan dispuesto estaría a usarla?

11 respuestas



# Conclusiones

\*No se logro la implementación en conjunto de IndoorAtlas y ARKit, ya que las ultimas versiones con soporte para el framework de navegación, no es 100% compatible con Swift, es decir, la tecnología no se encuentra suficientemente madura para este tipo de proyectos momentáneamente.

\*La localización en interiores basada en el campo magnético de la tierra y los edificios es muy efectiva pero solo hay un gran actor desarrollándola (IndoorAtlas), además su uso se encuentra restringido a Android ya que iOS no es un sistema completamente abierto a los desarrolladores.

\*El framework de realidad aumentada AR Kit es lo suficientemente robusto a pesar de su poco tiempo en el mercado, cuenta con una gran documentación actualizada, lo que se traduce en desarrollos efectivos y óptimos.

\*A pesar de la incompatibilidad momentánea de frameworks, IndoorAtlas se mantiene como una la opción mas viable y sencilla para el desarrollo de sistemas de navegación en interiores.

# Trabajo a Futuro

- \*Utilizar simultáneamente ambos frameworks en una misma aplicación.
- \*Modelos 3D visualmente más atractivos e interactivos.
- \*Integración de marcadores alrededor de todo el campus
- \*Crear una interfaz de administrador para gestionar el contenido y subir los modelos 3D

# Referencias

Retrieved October 26, 2018, from <https://docs.swift.org/swift-book/index.html>

Apple Inc. (2018b). ARKit | Apple Developer Documentation. Retrieved October 26, 2018, from <https://developer.apple.com/documentation/arkit>

Apple Inc. (2018c). Xcode - IDE - Apple Developer. Retrieved October 26, 2018, from <https://developer.apple.com/xcode/ide/>

Azuma, R., Baillot, Y., Feiner, S., Julier, S., Behringer, R., & Macintyre, B. (2001). Recent Advances in Augmented Reality. *IEEE Computer Graphics And Applications*, 21(6), 34–47. <https://doi.org/10.1109/38.963459>

Cankaya, I. A., Koyun, A., Yigit, T., & Yuksel, A. S. (2015). Mobile indoor navigation system in iOS platform using augmented reality. *9th International Conference on Application of Information and Communication Technologies, AICT 2015 - Proceedings*, 281–284. <https://doi.org/10.1109/ICAICT.2015.7338563>

De Oliveira, L. C., Andrade, A. O., De Oliveira, E. C., Soares, A., Cardoso, A., & Lamounier, E. (2017). Indoor navigation with mobile augmented reality and beacon technology for wheelchair users. *2017 IEEE EMBS International Conference on Biomedical and Health Informatics, BHI 2017*, 37–40. <https://doi.org/10.1109/BHI.2017.7897199>

- Delail, B. Al, Weruaga, L., Zemerly, M. J., & Ng, J. W. P. (2013). Indoor localization and navigation using smartphones augmented reality and inertial tracking. *2013 IEEE 20th International Conference on Electronics, Circuits, and Systems (ICECS)*, 929–932. <https://doi.org/10.1109/ICECS.2013.6815564>
- Estimote, I. (2018). Estimote, Inc. — indoor location with bluetooth beacons and mesh. Retrieved October 25, 2018, from <https://estimote.com/>
- Gaviria Hincapie, J. M., Castaño Perez, G. A., Portilla Rosero, B., & Sierra Ospina, J. L. (2013). SLD203 REALIDAD AUMENTADA EN EL TRATAMIENTO DE LAS ENFERMEDADES MENTALES Y LAS ADICCIONES. *Informática 2013 XV Convención y Feria Internacional*, 9. <https://doi.org/10.1016/j.mechmat.2016.05.005>
- Google LLC. (2018). Beacons | Google Developers. Retrieved October 26, 2018, from <https://developers.google.com/beacons/>
- Huey, L. C., Sebastian, P., & Driberg, M. (2011). Augmented reality based indoor positioning navigation tool. *2011 IEEE Conference on Open Systems, ICOS 2011*, 262–266. <https://doi.org/10.1109/ICOS.2011.6079276>
- IndoorAtlas Ltd. (2018). Positioning technology - IndoorAtlas. Retrieved October 26, 2018, from <https://www.indooratlas.com/positioning-technology/>
- Infsoft GmbH. (2016). Indoor Positioning - Basic Information from infsoft. Retrieved October 26, 2018, from <https://www.infsoft.com/indoor-positioning>

Interaction Design Foundation. (2006). UI4ALL - ERCIM Workshop on “User Interfaces for All” | Interaction Design Foundation. Retrieved October 26, 2018, from [https://www.interaction-design.org/literature/conference\\_series/ercim\\_workshop\\_on\\_user\\_interfaces\\_for\\_all](https://www.interaction-design.org/literature/conference_series/ercim_workshop_on_user_interfaces_for_all)

Prendes Espinosa, C. (2014). Realidad aumentada y educación: análisis de experiencias prácticas. *Píxel-Bit, Revista de Medios y Educación*, (46), 187–203. <https://doi.org/10.12795/pixelbit.2015.i46.12>

Ruiz Torrez, D. (2011). Realidad Aumentada, educación y museos. *Revista ICONO14 Revista Científica De Comunicación Y Tecnologías Emergentes*, 9(2), 212–226. <https://doi.org/https://doi.org/10.7195/ri14.v9i2.24>

Senion Inc. (2018). What is Indoor Positioning Systems? - Senion | Indoor Positioning System. Retrieved October 25, 2018, from <https://senion.com/indoor-positioning-system/>

Verdicchio, Nicolás Nazareno | Sanz, Diego Rubén | Barth, Jonathan | Montalvo, Cristian | Petrolo, Facundo | Mangiarua, Nahuel Adiel | Igarza, Santiago | Ierache, J. S. (2016). Líneas de Investigación de Realidad Aumentada Aplicada a la Asistencia Médica en el campo de la Emergentología. *XVIII Workshop de Investigadores En Ciencias de La Computación (WICC 2016, Entre Ríos, Argentina)*, 667–671. <https://doi.org/http://hdl.handle.net/10915/53035>

Vert, S., & Vasiu, R. (2012). School of the future: Using augmented reality for contextual information and navigation in academic buildings. *Proceedings of the 12th IEEE International Conference on Advanced Learning Technologies, ICALT 2012*, 728–729. <https://doi.org/10.1109/ICALT.2012.156>

Wifarer. (2016). Wifarer • Indoor Positioning | Indoor GPS | Technology. Retrieved October 25, 2018, from <http://www.wifarer.com/technology.html>